

Inhaltsverzeichnis

Vorwort	3
Notwendige Software	4
1 Anweisung, Berechnungen	7
2 Boolesche Operationen, Steuerungskonfiguration	17
3 Datentypen, Codierungen	27
3.1 Datentypen für logische Werte	27
3.2 Datentypen für ganze Zahlen	31
3.3 Datentyp für rationale Zahlen	31
3.4 Datentypen für Zeiten	31
3.5 Datentypenumwandlung	32
3.6 Zusammengesetzte Datentypen	35
3.6.1 Feldvariable – ARRAY	35
3.7 Slice	36
3.8 Programm mit absoluter Adressierung	38
4 Kontrollstrukturen – Alternativen	40
4.1 IF–THEN–ELSE	40
4.2 ELSIF	41
4.3 CASE	44
5 Kontrollstrukturen-Schleifen	50
5.1 FOR-Schleife	50
5.2 WHILE-Schleife	51
5.3 REPEAT-Schleife	52
5.4 EXIT und CONTINUE	54
6 Unterprogramme, Tasks	58
6.1 Gliederung	58
6.2 RETURN	60
6.3 Taskkonfiguration	60
6.3.1 Zyklische Tasks	61
6.3.2 Ereignisgesteuerte Tasks	62
7 Anwenderdefinierte Datentypen, Aufzählungstypen, IEC-Operatoren	67
7.1 Anwenderdefinierte Datentypen (DUT)	67
7.2 Aufzählungstypen	71
8 Abgeleitete Funktionen (FCs), Bibliotheken, Rezepturen	76
8.1 Eine bibliotheksfähige Funktion	76
8.2 Neue Bibliothek	78
8.3 Bibliothek benutzen	79
8.4 Rezepturen	81
8.5 Bibliothek erweitern	83
8.6 Parameter mit anwenderdefinierten Datentypen	84
9 Funktionsblöcke (FBs)	88
9.1 Standard-FBs	88

9.2 Abgeleitete und bibliotheksfähige FBs	93
10 Bibliotheksfähige Funktionsblöcke, GRAFCET	99
10.1 Funktionsblöcke für die Regelungstechnik	99
10.2 GRAFCET – eine Programmentwurfsmethode	126
11 Bibliotheken verwenden	112
12 Fuzzy-Control-Füllstandsregelung	123
12.1 Fuzzifizierung	124
12.2 Inferenz und Defuzzifizierung	126
12.3 Fuzzy-Control	128
13 Ethernetbasierende Automatisierung, Übersicht	135
14 Kommunikation Controller–Feldbuskoppler, Modbus	139
15 Kommunikation Controller–Controller, Modbus	152
16 Kommunikation über das Ethernet mit Netzwerkvariablen	166
17 Beobachten und Steuern über einen Web-Browser oder eine App	172
18 Einführung in die objektorientierte Programmierung	174
Lösungen	185
1. Lösungen: Anweisung, Berechnungen	185
2. Lösungen: Boolesche Operationen	186
3. Lösungen: Datentypen, Codierung	188
4. Lösungen: Kontrollstrukturen – Alternativen	190
5. Lösungen: Kontrollstrukturen–Schleifen	196
6. Lösungen: Unterprogramme, Tasks	200
7. Lösungen: Anwenderdefinierte Datentypen, Aufzählungstypen, IEC-Operatoren	204
8. Lösungen: Abgeleitete Funktionen (FCs), Bibliotheken, Rezepturen	208
9. Lösungen: Funktionsblöcke (FBs)	213
10. Lösungen: Bibliotheksfähige Funktionsblöcke (FBs)	220
11. Lösungen: Bibliotheken verwenden	229
12. Lösungen: Fuzzy-Füllstandsregelung	240
13. Lösungen: Ethernetbasierende Automatisierung, Fragen	250
14. Lösungen: Kommunikation Controller–Feldbuskoppler, Modbus	251
15. Lösungen: Kommunikation Controller–Controller, Modbus	255
16. Lösungen: Kommunikation über das Ethernet mit Netzwerkvariablen	259
18. Lösungen: Einführung in die objektorientierte Programmierung	2600
Besonderheiten bei der SCL-Programmierung mit STEP 7 im TIA-Portal	261
Hinweise zum Umgang mit CODESYS V3 und e!COCKPIT	277
Anhang	278
Begriffe	278
Programm in den Controller laden, Kommunikation konfigurieren	287
SPS-Programmierung mit ST – Startseite im InfoClick	294
Stichwortverzeichnis	299

1 Anweisung, Berechnungen

- Lernziele:**
- Einfaches Programm in der Sprache "ST" schreiben und testen
 - Programmorganisationseinheiten (POEs), Variable, Anweisungen, Operatoren, Visualisierung

Aufgabe 1.1 Leistungsberechnung 1: Die Scheinleistung, das Produkt aus Strom und Spannung, soll mit Hilfe eines Software-Bausteins berechnet werden. Die Messwerte I und U werden über den PC mit Hilfe einer Visualisierung eingegeben.

Vollziehen Sie das gezeigte Beispiel nach.

Entscheiden Sie sich zunächst, in welcher der drei Anwendungen Sie die Aufgabe lösen wollen.

Vorgehensweise:

1. Neues Projekt:

In **CoDeSys V2.3**

Starten Sie die Anwendung und **wählen Sie** im Menü Datei-Neu... **Konfigurieren Sie** als Zielsystem z.B. den Controller (SPS) WAGO_750-881_Demo.

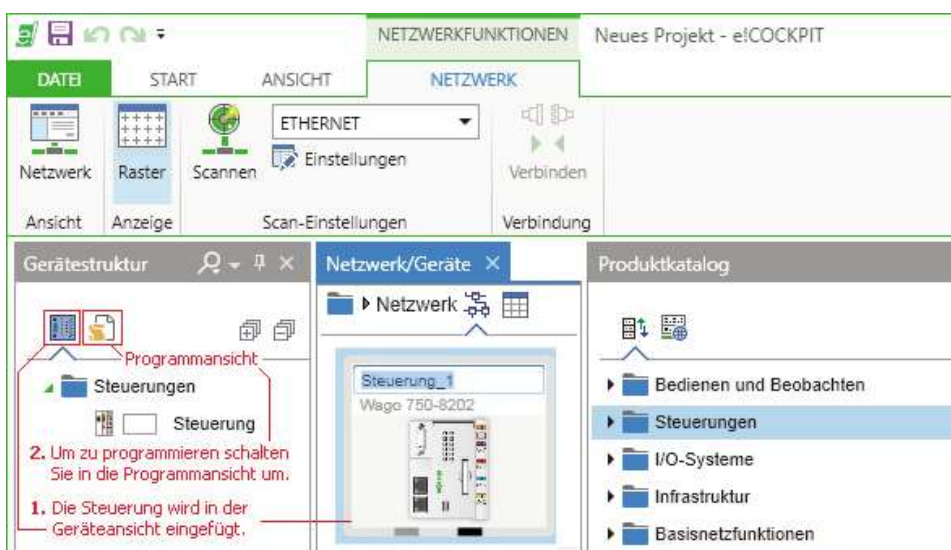


Neues
Projekt



In **e!COCKPIT (CODESYS V3)**, neues Projekt

Starten Sie die Anwendung **e!COCKPIT** und **wählen Sie** in der Produktserie 750... als Gerät z.B. einen PFC100 oder PFC200 und für den Programmbaustein PLC_PRG die **Sprache ST** aus.





In CODESYS V3 Demo neues Projekt, Aufgabe 1.1

Starten Sie die Anwendung, fügen Sie ein neues Standardprojekt ein, wählen Sie als programmierbares Gerät (Zielsystem) CODESYS Control Win V3, die Soft PLC(SPS).



PLC_PRG

2. Software-Baustein einfügen:

Der Baustein PLC_PRG wird vom Automatisierungssystem, **freilaufend zyklisch** aufgerufen. Die Anweisungen im PLC_PRG werden sequenziell (nacheinander) abgearbeitet. Andere Zielsystemhersteller bezeichnen diesen Baustein auch als **MAIN** (Hauptprogramm). Nach IEC gibt es drei Programmorganisationseinheiten (POEs bzw. POU): das Programm, den Funktionsblock (FB) und die Funktion (FC). FBs und FCs lernen Sie ab Kapitel 8 kennen.

MAIN

zyklisch

In CoDeSys V2.3 Baustein einfügen, Aufgabe 1.1

Wählen Sie den Baustein **PLC_PRG**, den Typ Programm und stellen Sie die Sprache auf ST, wie das nachfolgende Bild zeigt.





In e!COCKPIT und in CODESYS V3 Demo Baustein einfügen, Aufgabe 1.1

In diesen Anwendungen wird der Programmbaustein PLC_PRG automatisch eingefügt.

3. Variable deklarieren und Anweisungen schreiben:

Variable deklarieren

REAL

Präfix r

Anweisung

Ausdruck

Zuweisung

Operator
+ - * /

Kommentar

Wie Sie den folgenden Bildern entnehmen können, werden im oberen Teil des PLC_PRG-Fensters, dem Deklarationsteil, die Variablen deklariert, also "Platzhalter" für die Messwerte U, I und das Ergebnis S erstellt. Die Bezeichner, die Variablennamen, wie r_U ... und der Datentyp, hier REAL, werden zwischen den Schlüsselwörtern VAR und END_VAR eingetragen. Das Präfix r zeigt, dass die Variable vom Datentyp REAL ist. REAL heißt, die Variable kann den Wert von $\pm 1.18 \cdot 10^{-38} \dots \pm 3.4 \cdot 10^{38}$ annehmen.

Im unteren Teil des Fensters, dem Anweisungsteil, werden die Anweisungen geschrieben, also die Anweisungen zur Berechnung der Scheinleistung. Das Ergebnis des Ausdrucks $r_U \cdot r_I$ wird der Variablen mit dem Namen r_S zugewiesen. Das Zuweisungszeichen ist :=.

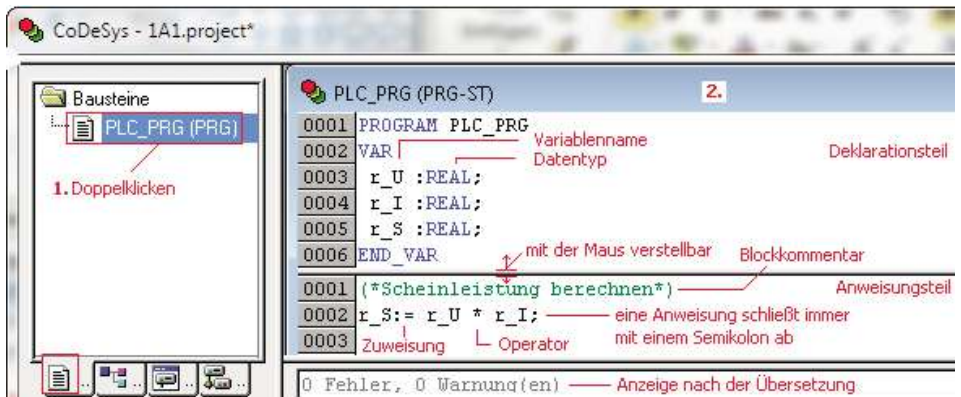
Beachten Sie: Die Wertzuweisung erfolgt immer von rechts nach links. Eine Anweisung wird mit einem Semikolon abgeschlossen. Leerzeichen können zwischen Bezeichner und Operatoren eingefügt werden.

Über die Tastatur kann ein Operator (+, -, *, /) eingefügt werden. Beachten Sie die Prioritäten von Operatoren, Sie finden diese im Anhang Operatoren.

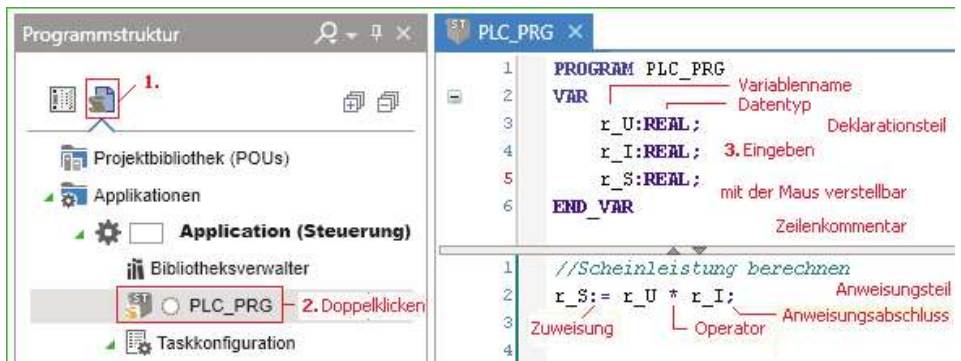
Ein Kommentar unterstützt die Lesbarkeit eines Programms, der Blockkommentar steht zwischen den Zeichen (* und *), der Zeilenkommentar nach den //, dieser ist nur in CODESYS V3 einfügbar.



In CoDeSys V2.3 Variable deklarieren und Anweisungen schreiben, Aufgabe 1.1



In e!COCKPIT oder CODESYS V3 Variable deklarieren und Anweisungen schreiben, Aufgabe 1.1



4. Programmcode übersetzen:

Übersetzen

Um ein lauffähiges Programm zu erzeugen, muss der Programmcode übersetzt werden. Achten Sie darauf, dass keine Fehlermeldungen ausgegeben werden. Korrigieren Sie eventuell angezeigte Fehler, z. B. ein fehlender Strichpunkt.



In CoDeSys V2.3: Wählen Sie im Menü Projekt-Alles übersetzen.



In e!COCKPIT: Wählen Sie im Menü Programm-Übersetzen.



In CODESYS V3 Demo: Wählen Sie im Menü Erstellen-Übersetzen.

5. Ein-/Ausgabe, Visualisierung:

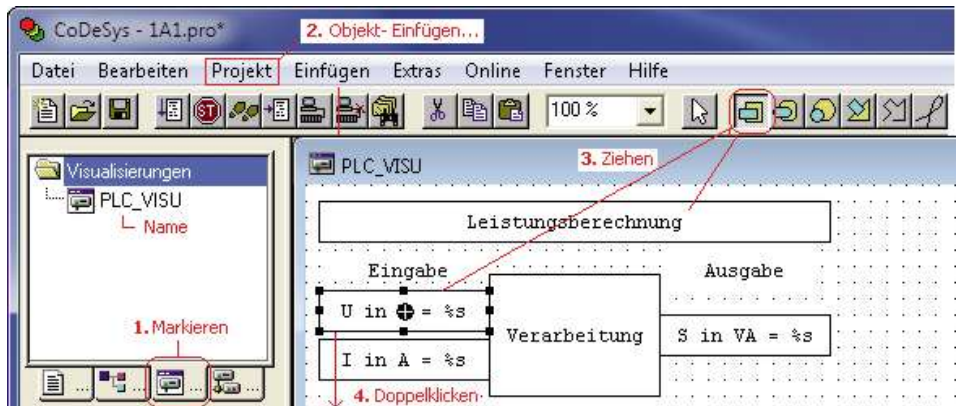
Mit Hilfe einer Visualisierung wird eine Ein- und Ausgabemöglichkeit der Variablen geschaffen. Sie können so auch das Programm leichter testen.



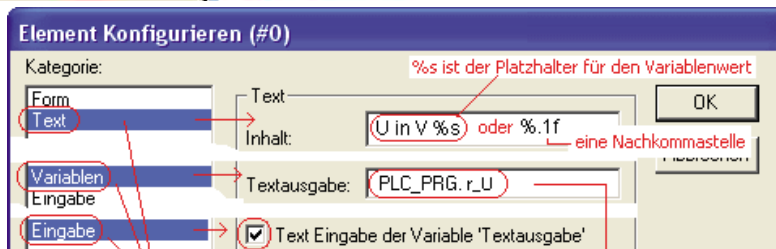
In CoDeSys V2.3 Vorgehensweise, um die Visualisierung zu erstellen, Aufgabe 1.1:

1. Im Projektbaum Visualisierung auswählen, siehe folgendes Bild.
2. Visualisierungsfenster einfügen-Menü Projekt-Objekt-Einfügen...Name, z. B. PLC_VISU vergeben. Beachten Sie auch dazu das Kapitel 17.
3. Grafik-Elemente einfügen, z. B. das Eingaberechteck für den Variablenwert r_U .
4. Doppelklicken Sie das eingefügte Eingaberechteck und konfigurieren Sie dieses. Kopien können Sie für die weiteren Ein-/Ausgaberechtecke einfügen und umkonfigurieren, z. B. für den Wert der Variablen r_I usw.

Visualisierung



Visualisierungseditor V2.3



Siehe auch CODESYS-Menü Hilfe-Inhalt-Index-Visualisierung.

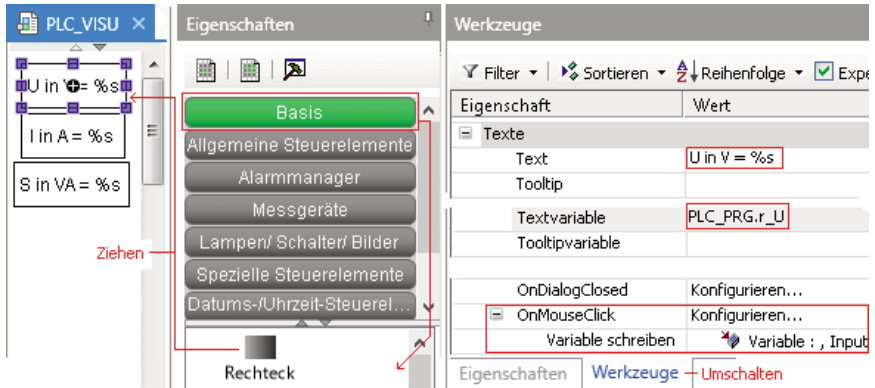


In e!COCKPIT oder CODESYS V3 Visualisierung erstellen, Aufgabe 1.1

Vorgehensweise:

1. Fügen Sie bei markierter Application in der Programmstruktur über das Kontextmenü das Visualisierungselement ein.
2. Wählen Sie für die Eingabe des Variablenwertes von r_U im Werkzeugfenster unter Basis das Rechteck aus und ziehen es in das Arbeitsfenster.
3. Konfigurieren Sie das Eingaberechteck. Sie können das konfigurierte Rechteck kopieren und einfügen und umkonfigurieren für die Variablenwerte r_I und r_S.

Visualisierungs-
editor V3



6. a) Testen mit der PC-Simulation und der Visualisierung:

Da die Programmorganisationseinheit (POE bzw. POU) PLC_PRG freilaufend zyklisch vom Betriebssystem aufgerufen wird, wird auch der Wert der Variablen r_S immer wieder neu berechnet.

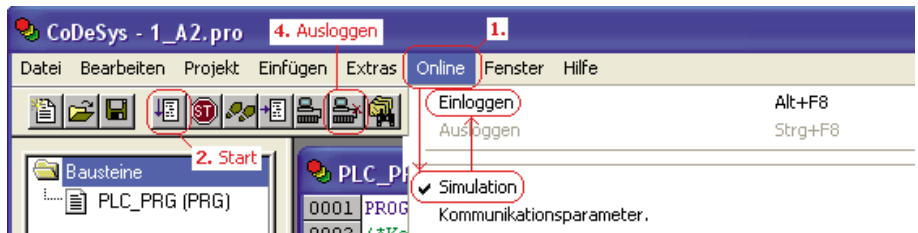


In CoDeSys-Fenster V2.3 testen mit der Simulation und der Visualisierung, Aufgabe 1.1

Vorgehensweise:

1. Menü **Online**-Simulation mit Häkchen und im gleichen Menü **Einloggen**.
2. Menü **Online-Start**. Die Anweisungen im Programm werden jetzt abgearbeitet.

Online
Simulation
Ein-/Aus-
loggen



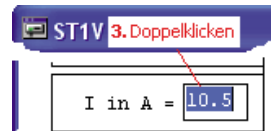
3. Im Visualisierungsfenster können die Werte der Variablen U, I durch Anklicken verändert werden.

Beachten Sie:

An Stelle eines Kommas muss ein **Punkt** eingegeben werden.

Punkt

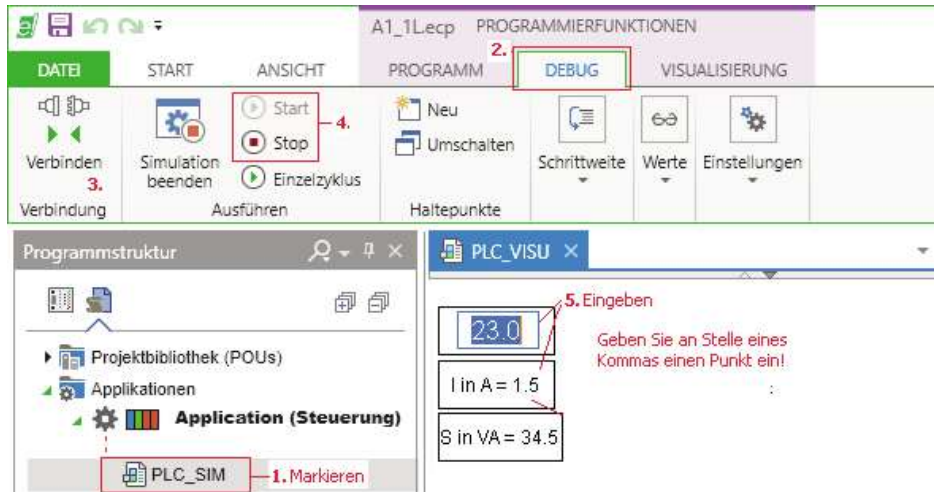
4. Um den Code weiter bearbeiten zu können, müssen Sie über Menü **Online**- wieder ausloggen.





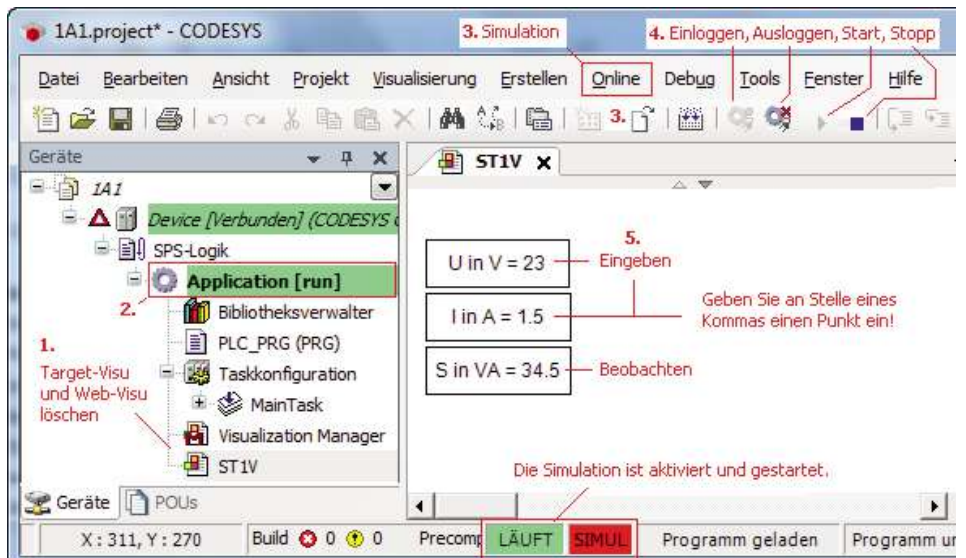
In e!COCKPIT (CODESYS V3) testen mit der Simulation und der Visualisierung, Aufgabe 1.1

Markieren Sie die Applikation, wählen Sie im Menü DEBUG- Simulation starten und Start. Geben Sie in der Visualisierung die Werte für U und I ein, wie dies das nachfolgende Bild zeigt. Beobachten Sie die Werte von S.



In CODESYS V3 Demo testen mit der Simulation und der Visualisierung, Aufgabe 1.1

Löschen Sie in der Projektstruktur die Objekte Target-Visualisierung und Web-Visualisierung. Markieren Sie die Applikation, aktivieren Sie im Menü Online die Simulation, loggen Sie ein und dann im Menü Debug- Start. Geben Sie in der Visualisierung die Werte für U und I ein, wie dies das nachfolgende Bild zeigt. Beobachten Sie die Werte von S.



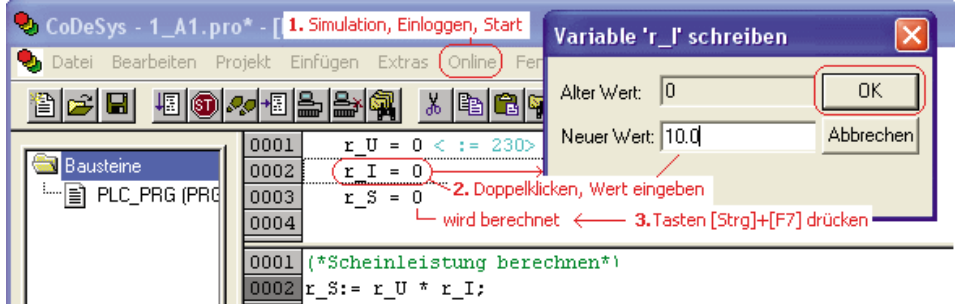


b) Testen nur mit der PC-Simulation:

Testen nur mit der Simulation – In CoDeSys V2.3 testen, Aufgabe 1.1

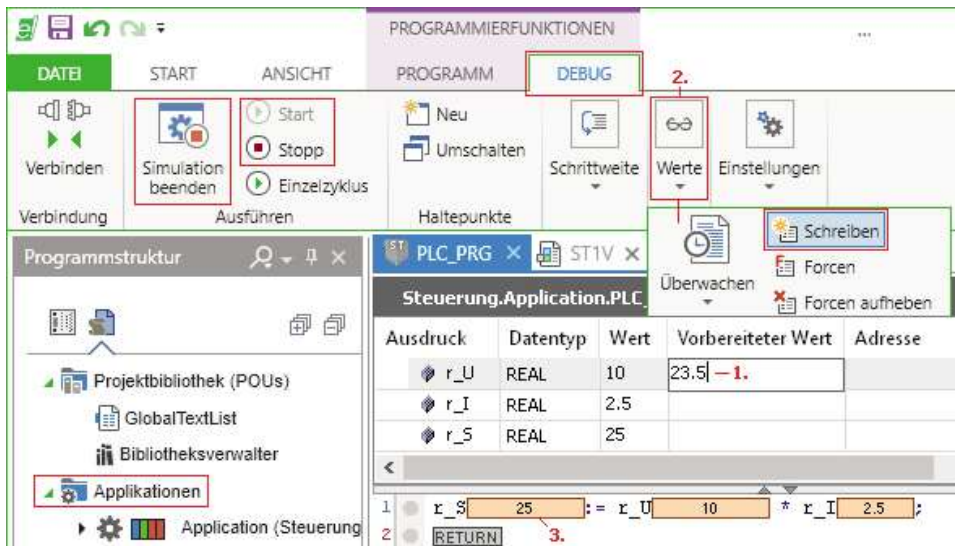
Doppelklicken Sie nach dem Aktivieren der Simulation, dem Einloggen und Start im Deklarationsteil die Variable, geben Sie den Wert ein und wählen Sie im Menü Online–Werte schreiben. Überprüfen Sie das Ergebnis von r_s .

Werte schreiben



In e!COCKPIT testen – nur mit der Simulation, Aufgabe 1.1

1. Geben Sie nach Simulation starten den Wert in die Spalte – Vorbereiteter Wert – ein.
2. Wählen Sie im Menü DEBUG–Werte schreiben.
3. Überprüfen Sie das Ergebnis.



In CODESYS V3 Demo testen – nur mit der Simulation, Aufgabe 1.1

Aktivieren Sie im Menü Online die Simulation und wählen Sie dann im Menü Online–Einloggen. Wählen Sie im Menü DEBUG–Start, geben Sie in der Spalte „Vorbereiteter Wert“ Werte ein (siehe Bild oben) und im Menü DEBUG–Werte schreiben. Überprüfen Sie das Ergebnis in r_s .

Aufgabe 1.2 Leistungsberechnung 2

Die Scheinleistung S , die Blindleistung Q sowie der Leistungsfaktor λ sollen mit Hilfe eines Software-Bausteins berechnet werden.

Die Messwerte U , I und die Wirkleistung P werden über den PC mit Hilfe einer Visualisierung eingegeben, S , Q und λ werden berechnet und angezeigt.

$$S = U * I; \quad Q = \sqrt{S^2 - P^2}; \quad \lambda = \frac{P}{S}$$

Da nicht für alle Rechenoperationen Operatoren wie +, -, *, /... zur Verfügung stehen, werden **IEC-Operatoren** bzw. **Standardfunktionen** verwendet. Sie finden eine Auflistung im Anhang.

Benutzen Sie zur Berechnung der Wurzel die Funktion SQRT(...) und für das Quadrat die Funktion EXPT(...,2).

Siehe auch **CODESYS-Hilfe-Index ... SQRT bzw. EXPT.**

Vorgehensweise:

1. Benutzen Sie das vorhergehende Projekt als Vorlage.
2. **Deklarieren Sie** die neuen Variablen und **ergänzen Sie** den Code. Bei mehreren Anweisungen ist es sinnvoll, den Code öfter zwischendurch zu **übersetzen**, um **Syntax-Fehler** (Abweichungen von den Sprachvereinbarungen) leichter zu finden. Beim Übersetzen wird der Maschinencode für das Zielsystem, z. B. den Controller 750-881 oder 750-8100, erzeugt.
3. **Ergänzen Sie** die Visualisierung mit den weiteren Ein- und Ausgabemöglichkeiten.
4. **Testen Sie** die Funktion des Programms, siehe Aufgabe 1.1.
 Beispiel: r_U = 230; r_I = 10,5; r_P = 1500 ergibt r_S = 2415; r_lamda = 0,621...;
 r_Q = 1892,677

Übersetzen

Syntax-Fehler



In CoDeSys V2.3, Aufgabe 1.2

```

0001 PROGRAM PLC_PRG
0003 Rückgabewert (frei wählbarer Variablenname)
0005 Funktionsname, IEC-Operator
0006 r_Squadrat := EXPT(r_S,2); (*quadrirt r_S*)
0007 Parameterwerte die der Funktion übergeben werden
0008 r_Q:=SQRT(r_Squadrat - r_Pquadrat);
0009 als Parameter dürfen auch Ausdrücke übergeben werden
0010 Funktionsname für Quadratwurzel
    
```

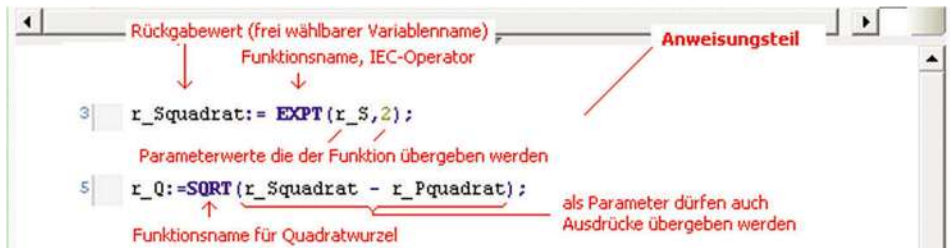
SQRT()
EXPT(,)



In e!COCKPIT, Aufgabe 1.2

```

1 PROGRAM PLC_PRG
2 (***** Blockkommentar *****)
3 Anweisungen, Berechnungen.
4 Nach dem Einloggen und Start werden die Werte von r_U, r_I und
5 r_P eingegeben, r_S, r_Q und r_Lamda werden berechnet.
6 (***** Variablen vom gleichen Typ können auch aufgelistet werden *****)
7 VAR
8 r_U, r_I, r_S, r_P, r_Lamda, r_Q, r_Squadrat, r_Pquadrat:REAL;
9 END_VAR
    
```



In CODESYS V3, Aufgabe 1.2



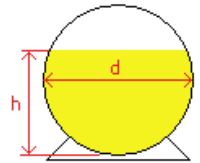
Geben Sie den Code wie im vorhergehenden Bild ein und wählen Sie im Menü Erstellen-Übersetzen.

Übung 1.1 Volumenberechnung

Das Füllvolumen eines kugelförmigen Tanks, der mit einer Flüssigkeit gefüllt ist, soll berechnet werden. Das Füllvolumen V ist abhängig von der Füllhöhe h und dem Durchmesser d .

$$V = \pi * h^2 * (d/2 - h/3);$$

Bei $d = 2,5$ m und $h = 1,5$ m $\rightarrow V = 5,29875$ m³



Stichpunkte Nach der Bearbeitung des Kapitels sollten die folgenden Stichpunkte für Sie verständlich sein:

Neues Projekt, PLC_PRG, MAIN, zyklisch, Variable deklarieren, REAL, Präfix, Anweisung, Ausdruck, Operator, Kommentar, Visualisierung, Online-Simulation, SQRT(), EXPT(), übersetzen, Syntaxfehler

1. Selbsttest – Anweisung, Berechnungen

Wählen Sie die richtigen Ergänzungen bzw. Aussagen aus.

1. Ändert sich ein Eingabewert, so wird der Ausgabewert sofort neu berechnet, da der Programmbaustein PLC_PRG

- bei einer Änderung eines Eingabewertes neu aufgerufen wird.
 - nur einmal aufgerufen wird.
 - zyklisch aufgerufen wird.
 - sequenziell aufgerufen wird.
-

2. Das Zuweisungszeichen im Programm ist das

- =
 - ;
 - (**)
 - :=
-

3. Eine Variable ist ein Platzhalter für Werte; ihr Wertebereich und somit die Speichergröße wird durch

- den Variablennamen festgelegt.
 - den Datentyp festgelegt.
 - den Operator festgelegt.
 - die Anweisung festgelegt.
-

4. `r_Q := SQRT(r_Squadrat - r_Pquadrat);`

- Der Wert von r_Q wird der Variablen SQRT zugewiesen.
 - Der Wert der Quadratwurzel des Ausdrucks wird der Variablen r_Q zugewiesen.
 - Die Differenz von r_Squadrat - r_Pquadrat wird quadriert und in die Variable r_Q geschrieben.
 - Die Anweisung ist nicht übersetzbar, da ein Syntaxfehler vorliegt.
-

Einen Selbsttest zu diesem Kapitel finden Sie auf [InfoClick](#). Doppelklicken Sie den Link -> Aufgaben, Übungen, Lösungen und dann den Link Selbsttest.

2 Boolesche Operationen, Steuerungskonfiguration

- Lernziele:**
- Anweisungen mit logischen Operationen schreiben, Datentyp BOOL
 - Steuerungskonfiguration, Zugriff auf Ein- und Ausgänge, Schlüsselwort AT
 - Von der Funktionstabelle und vom KV-Diagramm zur Anweisung

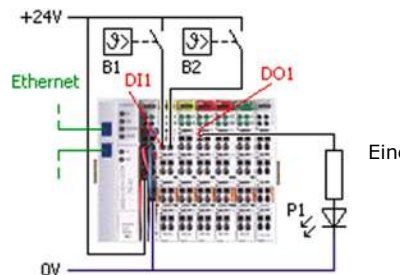
Aufgabe 2.1 Antivalenz-Funktion

Es sind zwei Temperatursensoren B1 und B2 in einem Behälter eingebaut und an der SPS angeschlossen. Sind beide Sensoren funktionsfähig, so haben bei Übertemperatur beide Sensoren angesprochen, d.h., deren Kontakte sind geschlossen. Liegt die Behältertemperatur unter dem Grenzwert, so sind beide Kontakte offen.

rote Leuchtdiode (LED), am Ausgang der SPS, soll anzeigen, wenn einer der beiden Sensoren defekt ist.

Vollziehen Sie das gezeigte Beispiel nach.

Erstellen Sie dazu ein neues Projekt (Kapitel 1).



Prozessabbild

PAE Die Zustände der Eingänge (logisch 1 bzw. 0) werden vom Betriebssystem des Controllers zyklisch in das Prozessabbild der Eingänge (PAE) geschrieben. Die Zustände der Ausgänge werden aus dem Prozessabbild der Ausgänge (PAA) gelesen. Die Prozessabbilder sind Speicherbereiche im Controller. Die Werte im PAE sind über die Adressen %I..., z. B. %IX2.0 vom Programm lesbar, die Werte im PAA werden über die Adressen %Q..., z. B. %QX0.0 vom Programm beschrieben.

Vorgehensweise:

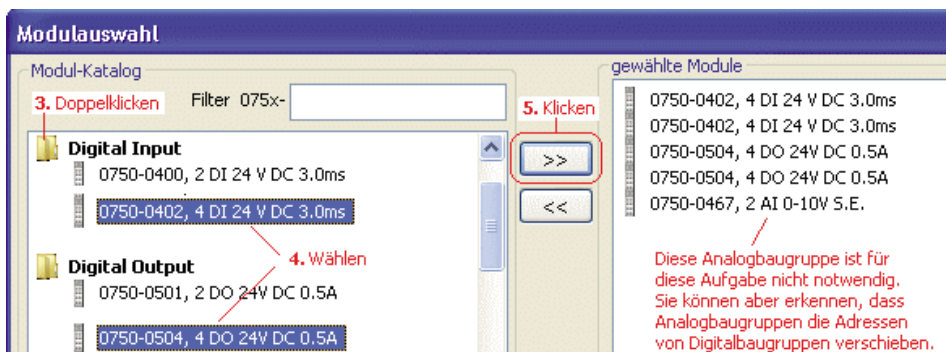
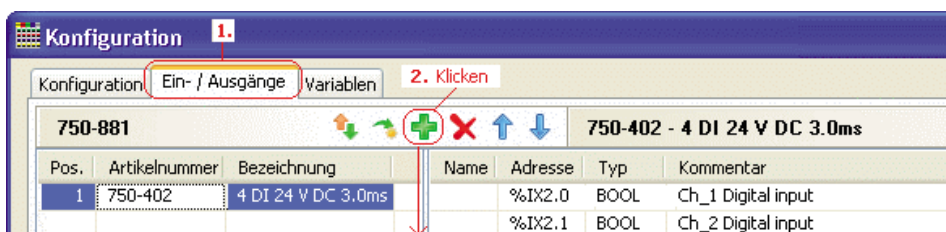
1. Welche Ein- und Ausgänge (I/Os) stehen bei der SPS bzw. dem Controller zur Verfügung?

I/Os Konfigurieren Sie die Steuerung mit Digital-Inputs (Eingänge) und -Outputs (Ausgänge) wie im Bild unten beschrieben. Handbuch-Auszüge der Baugruppen finden Sie im Anhang.



In CoDeSys V2.3 Steuerung konfigurieren, Aufgabe 2.1

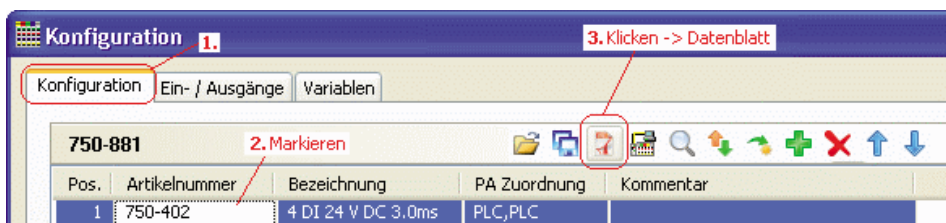
Ressourcen
Steuerungs-
konfiguration



Digital Input

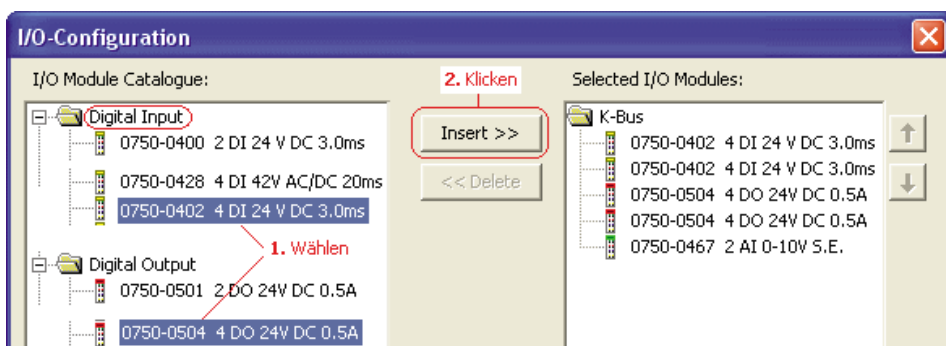
Digital Output

Sie können auch aus dem I/O-Konfigurator auf die **Datenblätter** der Baugruppen zugreifen.



Datenblatt

Falls Sie eine ältere WAGO-I/O-Pro-Version verwenden, wird die I/O-Konfiguration etwas anders dargestellt (Bild unten).



I/O-Konfiguration

Die IEC-Adresse eines Ein- oder Ausgangs ist in der Steuerungskonfiguration ablesbar. Abhängig von den Baugruppen belegen diese bestimmte Adressen.

Anmerkung:

Mit Hilfe der Software WAGO-I/O-CHECK und einer Verbindung zur Steuerung können Sie online die Module ermitteln und in Ihr Projekt übernehmen.



In CoDeSys V2.3 Variablendeklaration, Aufgabe 2.1

The screenshot shows the 'Steuerungskonfiguration' window. On the left, a hardware tree shows a 'K-Bus [FIX]' with two modules: '0750-0402 4 DI 24 V DC' and '0750-0504 4 DO 24V DC'. The first module has two digital inputs: 'AT %IX2.0: BOOL;' and 'AT %IX2.3: BOOL;'. The second module has a digital output: 'AT %QX0.0: BOOL;'. Red annotations point to these addresses, stating 'Adressen der digitalen Ein- und Ausgänge im Prozessabbild' and 'so werden Sie im Programm eingebunden'. On the right, the 'PLC_PRG (PRG-ST)' window shows the variable declaration: 'PROGRAM PLC_PRG', 'VAR', 'xB1_Temp AT %IX2.0: BOOL;', 'xB2_Temp AT %IX2.1: BOOL;', 'xP1_Fehler AT %QX0.0: BOOL;', and 'END_VAR'.

AT



In e!COCKPIT oder CODESYS V3 Variablendeklaration und Programmcode, Aufgabe 2.1

The screenshot shows the 'Programmstruktur' window on the left with 'PLC_PRG' selected. The main window shows the variable declaration: 'PROGRAM PLC_PRG', 'VAR', 'xB1 AT %IX1.0: BOOL;', 'xB2 AT %IX1.1: BOOL;', 'xP1 AT %QX0.0: BOOL;'. Below this, the program code is shown: '//Antivalenzfunktion', 'xP1:= NOT xB1 AND xB2 OR xB1 AND NOT xB2;'. Red annotations point to the variable declarations and the code line, stating '3. So werden die Ein/Ausgänge im Programm eingebunden'.

Mappen

Mappen: Sie können auch die Variable mappen, wenn diese auf I/O-Klemmen zugreifen. Die Deklaration dieser Variablen im Deklarationsteil von PLC_PRG kann dann entfallen.

K-BUS E/A-Abbild - 8_DI_24_V_DC_3_0ms In der Geräteansicht und markierter DI-Klemme

Variablen	Mapping	Kanal	Adresse	Typ	Beschreibung
	Eingeben	_IN	%IB1	BYTE	Eingangskanäle
xB1		Eingangskanal 1	%IX1.0	BOOL	Temperaturschalter
xB2		Eingangskanal 2	%IX1.1	BOOL	Temperaturschalter

3. Wie sieht der Code in ST aus? Wie lautet die Anweisung?

Mit Hilfe einer Funktionstabelle wird die Anweisung ermittelt (siehe Bild rechts).

Es können die Operatoren **NOT**, **AND**, **OR** verwendet werden.

Beachten Sie:

Der Datentyp der Variablen ist **BOOL**, da ihr Wert nur TRUE (wahr, logisch 1) oder FALSE (falsch, logisch 0) sein kann. Die Bezeichner, die Namen der Variablen, sollten den Präfix x bekommen, z. B. xB1... xP1.

Von der Funktionstabelle zur Anweisung

B1	B2	P1
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

xP1:= (NOT xB1 AND xB2) OR (xB1 AND NOT xB2);

AND,
OR,
NOT

BOOL

Nachdem Sie die Variablen deklariert haben, geben Sie im Anweisungsteil den Code ein. Returns, Leerzeichen sowie Tabulatoren können Sie zur Strukturierung Ihres Codes einsetzen. Diese Zeichen werden beim Übersetzen nicht gelesen. Den Programmcode zeigt das Bild oben auf dieser Seite. Da die Sprache genormt ist, ist er in allen Entwicklungsumgebungen gleich.



4. Testen Sie das Programm **CoDeSys V2.3** – Testen Sie mit der Simulation, Aufgabe 2.1, beachten Sie dabei die Reihenfolge.

Test

The screenshot shows the CoDeSys V2.3 interface. The menu bar includes 'Datei', 'Bearbeiten', 'Projekt', 'Einfügen', 'Extras', 'Online', 'Fenster', and 'Hilfe'. The toolbar contains icons for file operations and simulation control. The 'Steuerungskonfiguration' window is open, showing two digital input modules: '0750-0402 4 DI 24 V DC 3.0' and '0750-0504 4 DO 24 V DC 0.5'. The first module has 'AT %IX2.0: BOOL;' set to 'TRUE' and 'AT %IX2.1: BOOL;' set to 'FALSE'. The second module has 'AT %QX0.0: BOOL;' set to 'FALSE'. The status bar at the bottom shows 'ONLINE SIM' and 'LÄUFT' (Running). Red annotations with numbers 1-6 indicate the following steps: 1. Clicking the 'Simulation ein' button; 2. Selecting 'Steuerungskonfiguration' in the left sidebar; 3. Clicking the 'Simulation ein' button; 4. Clicking the 'Einloggen' button; 5. Clicking the 'Start' button; 6. Clicking the 'LÄUFT' button.



In **e!COCKPIT** testen mit der Simulation, Aufgabe 2.1

The screenshot shows the e!COCKPIT interface. The 'PROGRAMMIERFUNKTIONEN' menu is open, showing 'DEBEG' selected. The 'Ausführen' section contains 'Start', 'Stopp', and 'Einzelzyklus' buttons. The 'Werte' button is also visible. The 'PLC_PRG' window shows a table with the following data:

Ausdruck	Datentyp	Wert	Vorbereiteter Wert	Adresse	Kommentar
xB1	BOOL	TRUE	FALSE	%IX1.0	
xB2	BOOL	FALSE		%IX1.1	
xP1	BOOL	TRUE		%QX0.0	

The 'Vorbereiteter Wert' column for xB1 is highlighted. Below the table, the ladder logic is shown: '1 xP1 TRUE := NOT xB1 TRUE AND xB2 FALSE OR xB1 TRUE AND NOT xB2 FALSE;' and '2 RETURN'. Red annotations with numbers 1-6 indicate the following steps: 1. Clicking the 'DEBEG' button; 2. Clicking the 'Start' button; 3. Clicking the 'Stopp' button; 4. Clicking the 'Vorbereiteter Wert' cell for xB1; 5. Writing the value 'FALSE' in the 'Vorbereiteter Wert' column; 6. Clicking the 'Beobachten' button.



In **CODESYS V3 DEMO** testen mit der Simulation, Aufgabe 2.1

The screenshot shows the CODESYS V3 DEMO interface. The 'Online' menu is open, showing 'Simulation wählen', 'Einloggen', 'Ausloggen', 'Start', and 'Stopp' options. The 'Geräte' window shows 'Application [run]' selected. The 'PLC_PRG' window shows a table with the following data:

Ausdruck	Datentyp	Wert	Vorbereiteter Wert	Adresse
xB1	BOOL	TRUE	FALSE	
xB2	BOOL	FALSE		
xP1	BOOL	TRUE		

The 'Vorbereiteter Wert' column for xB1 is highlighted. Below the table, the ladder logic is shown: '1 xP1 TRUE := NOT xB1 TRUE <FALSE> AND xB2 FALSE'. Red annotations with numbers 1-5 indicate the following steps: 1. Clicking the 'Application [run]' button; 2. Clicking the 'Simulation wählen' button; 3. Clicking the 'Einloggen' button; 4. Clicking the 'Start' button; 5. Clicking the 'Vorbereiteter Wert' cell for xB1 and pressing [Strg]+[F7].

Falls Sie den Variablen Ein- bzw. Ausgangsadressen zugeordnet haben, so ignorieren Sie nach dem Übersetzen die Meldungen.

5. Übertragen Sie Ihr getestetes Programm in den Controller, falls Ihnen einer zur Verfügung steht. Wie Sie die Kommunikation über das Ethernet konfigurieren können, können Sie im Anhang nachlesen.

Übung 2.1 Äquivalenz-Funktion (EQ, equal)

EQ Eine grüne LED (P2) soll am zweiten Ausgang (%QX0.1) anzeigen, dass kein Sensor defekt ist.

1. Ergänzen Sie das Programm, füllen Sie zunächst die Tabelle aus und entwickeln Sie daraus die Anweisung.

B1	B2	P2
0	0	...
0
1
1	1	...

xP2 :=

2. Überprüfen Sie die Funktion. Siehe Beispiel oben.

Übung 2.2 XOR

XOR **Vereinfachen Sie** die Aufgabe 2.1 mit dem XOR-Operator. Schreiben Sie die Anweisung auf. **Siehe CODESYS-Menü Hilfe-Suchen-XOR eingeben...**

xP1_Uebertemp:=

Übung 2.3 Funktion 2 aus 3

In einem Behälter soll die Temperatur überwacht werden. Es sind drei Temperaturschalter (B1 ... B3) eingebaut. Die Signale der Temperaturschalter sollen so verknüpft werden, dass eine Meldeleuchte (P1) "Übertemperatur" anzeigt, wenn zwei oder alle drei Temperaturschalter angesprochen haben.

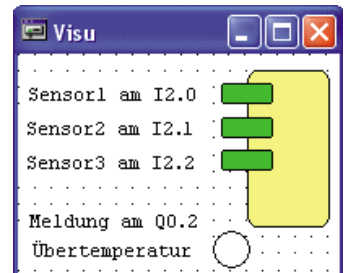
B1	B2	B3	P1
0	0	0	0
0	0	1	...
0	1	0	...
0	1	1	1
1	0	0	...
1	0	1	...
1	1	0	...
1	1	1	1

Schreiben Sie die Gleichung mit Hilfe der Funktionstabelle auf. **Ergänzen Sie** zunächst die Einträge in der Tabelle.

P1 :=
 OR
 OR
 OR

Geben Sie den Code ein.

Erstellen Sie eine Visualisierung – siehe folgendes Bild – und testen Sie die Funktion.





In CoDeSys V2.3 Visualisierung, Übung 2.3

Visualisierung

2. Objekt- Einfügen... Visualisierung

3. In der Zeichenfläche aufziehen und doppelklicken.

1.

Anzeige für B1, Sie können das Objekt nach der Konfiguration kopieren

4. Klicken -> Alarmfarbe Innen wählen

5. Klicken-> Farbwechsel: (F2-Taste drücken) und Variable wählen



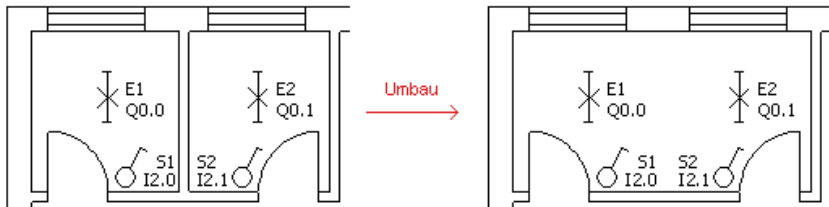
In e!COCKPIT oder CODESYS V3 Visualisierung, Übung 2.3

Fügen Sie bei markierter Application eine Visualisierung ein.

Eigenschaft	Wert
Farben	
Normalzustand	
Rahmenfarbe	0; 0; 0
Füllfarbe	0; 255; 0
Alarmzustand	
Rahmenfarbe	0; 0; 0
Füllfarbe	255; 0; 0
Texte	
Text	B1
Farbvariablen	
Farbumschlag	PLC_PRG.xB1
Eingabekfiguration	
Umschalten	
Variable	PLC_PRG.xB1

Übung 2.4 Wechselschaltung

Die Gebäudeinstallation beinhaltet einen I/O-Controller zur Gebäudeautomatisierung. Sie erhalten den Auftrag, eine bestehende Beleuchtungsanlage für zwei unabhängige Räume umzuprogrammieren, da die Zwischenmauer entfernt wird. Beide Leuchten sollen dann von S1 und S2 schaltbar sein (Wechselschaltung).



S2	S1	E2 = E1
0	0	0
0	1	...
1	0	...
1	1	...

Entwerfen Sie mit Hilfe der Funktionstabelle die Anweisung für das Programm.

E1 :=

E2 := E1; Testen Sie die Funktion.

Aufgabe 2.2 KV-Diagramm, Funktion 2 aus 3

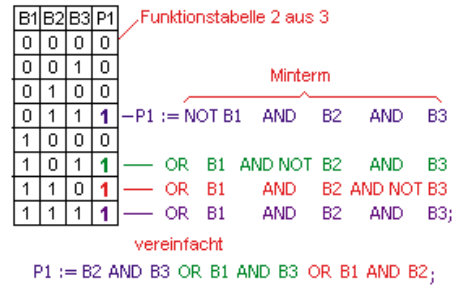
Funktions-tabelle -> Anweisung

Bei Verknüpfungssteuerungen ohne Speicherverhalten kann mit Hilfe einer **Funktionstabelle** die notwendige Anweisung ermittelt werden.

Bei der disjunktiven Normalform (DNF) werden:

- die Eingänge UND-verknüpft, bei denen der Ausgang "1" ist -> es entstehen die Minterme,
- die entstandenen **Minterme** werden ODER-verknüpft,
- die ermittelte Funktionsgleichung wird vereinfacht.

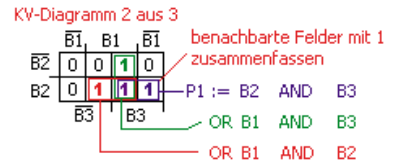
Minterme



KV-Diagramm

Wird das **KV-Diagramm** benutzt, entfällt die Vereinfachung, da durch die Zusammenfassung von Feldern mit "1" die Funktionsgleichung in minimierter Form ermittelt wird.

Vollziehen Sie den Eintrag im KV-Diagramm nach.



Auf der **InfoClick**-Webseite finden Sie eine kleine Animation.

Testen Sie die Richtigkeit in CODESYS.

1. Wie viele Ein- und Ausgänge sind nötig? -> Steuerungskonfiguration
2. Geben Sie die aus dem KV-Diagramm entwickelte Gleichung als Anweisung ein.
3. Testen Sie das Programm, simulieren Sie dabei B1 ... B3.
4. Falls Ihnen ein Controller zur Verfügung steht, übertragen Sie Ihr getestetes Programm in den Controller. Siehe Anhang „Programm in den Controller laden“.

Übung 2.5 Funktion 3 aus 4

Schreiben Sie mit Hilfe des KV-Diagramms die Anweisung auf.

Testen Sie die Richtigkeit Ihrer Ergebnisse in CODESYS.

P1 :=

OR

OR

OR

KV-Diagramm für 3 aus 4

	$\bar{B1}$	B1	$\bar{B1}$
B2			
$\bar{B2}$			
	$\bar{B3}$	B3	

Übung 2.6 Funktion 2 aus 3 mit Öffnerkontakten

Drahtbruch

Ändern Sie das Programm, da die **Öffnerkontakte** der Sensoren benutzt werden, um einen **Drahtbruch** zwischen Sensor und der Steuerung erkennen zu können. Ein Drahtbruch wirkt so, als ob der Öffner, z. B. ein Meldekontakt, angesprochen hätte.

Übung 2.7 Programmieren nach einer Funktionstabelle

Schreiben Sie das Programm mit Hilfe der Funktionstabelle.

S2	S1	P3	P2	P1
0	0	1	0	0
0	1	0	1	1
1	0	0	1	1
1	1	1	0	1

**In e!COCKPIT**

Falls Sie eine Steuerung zur Verfügung haben, so können Sie die Konfiguration der Module wie I/O-Klemmen usw. aus der Steuerung lesen.

Projektieren Sie nur die Steuerung, verbinden Sie die Steuerung mit dem PC und wählen Sie in der Geräteansicht im Menü Gerät-Verbinden und -Module ermitteln. Beachten Sie die Hinweise unter Anhang "Programm in den Controller laden, Kommunikation konfigurieren".

Stichpunkte

Steuerungskonfiguration, Digital-Input, -Output, Datenblatt, PAE, PAA, AT, AND, OR, NOT, BOOL, XOR, Visualisierung, Funktionstabelle -> Anweisung, Minterme, KV-Diagramm, Drahtbruch

2. Selbsttest – Boolesche Operationen

Wählen Sie die richtigen Ergänzungen bzw. Aussagen aus.

1. Am Anfang jedes Programmzyklus wird der Speicherbereich des PAA und des PAE aktualisiert. Wurde eine Eingabebaugruppe auf Byte 1 konfiguriert, so kann im Anwenderprogramm eine Variable mit Hilfe des Schlüsselworts "AT" auf den Speicherbereich

- %QX0.0...%QX0.7 zeigen. %IX0.0...%IX0.7 zeigen.
 %IX1.0...%IX1.7 zeigen. %QX1.0...%QX1.7 zeigen.

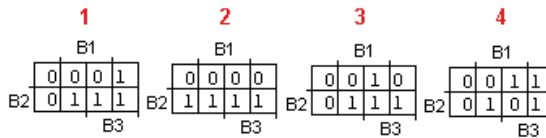
2. Eine Variable vom Datentyp

- INT REAL DINT BOOL

kann nur die Werte "TRUE" oder "FALSE" annehmen.

3. $xP1 := xB1 \text{ AND } xB2 \text{ OR } xB1 \text{ AND } xB3 \text{ OR } xB2 \text{ AND } xB3;$

Das KV-Diagramm 1 2 3 4 entspricht der Anweisung.



4.

B2	B1	led_ok
0	0	1
0	1	0
1	0	0
1	1	1

Die Anweisung zur Tabelle lautet:

- $xLed_ok := (\text{NOT } xB2 \text{ AND } xB1) \text{ OR } (xB2 \text{ AND } \text{NOT } xB1);$
 $xLed_ok := (\text{NOT } xB2 \text{ OR } xB1) \text{ AND } (xB2 \text{ OR } \text{NOT } xB1);$
 $xLed_ok := (\text{NOT } xB2 \text{ AND } \text{NOT } xB1) \text{ OR } (xB2 \text{ AND } xB1);$
 $xLed_ok := (\text{NOT } xB1 \text{ AND } xB2) \text{ OR } (xB2 \text{ AND } \text{NOT } xB1);$

Einen Selbsttest zu diesem Kapitel finden Sie auf [InfoClick](#) sowie aktuelle Hinweise zum Umgang mit CoDeSys V2.3, e!COCKPIT und CODESYS V3.

3 Datentypen, Codierungen

Lernziele: Datentypen, Codes, Zahlendarstellung und Datentypenumwandlung kennen lernen

Einführung: Ein Computersystem kann Daten nur binär (0 und 1) verarbeiten. Um ein Bitmuster richtig zu interpretieren, muss bei der Deklaration einer Variablen ein Datentyp angegeben werden. Damit sind die Codierung, der Wertebereich, die Größe des notwendigen Speichers sowie die gültigen Operationen und Funktionen festgelegt.

Beispiel: Das Bitmuster 1111_1111_1111_1111 wird beim Datentyp "WORD" als 65535, jedoch beim Datentyp INT als -1 interpretiert.

3.1 Datentypen für logische Werte

BOOL	Für logische Operationen wie AND , OR , XOR , NOT ... werden folgende Datentypen gewählt:		
BYTE	1 Bit	-> BOOL	z. B. xQ1
WORD	8 Bits = 1 Byte	-> BYTE	z. B. bySensorgruppe
DWORD	16 Bits = 1 Word	-> WORD	z. B. wMaske
	32 Bits = 1 Doppelword	-> DWORD	z. B. dwStatus
	64 Bits = 1 Langword	-> LWORD	z. B. lwFehler in CODESYS V3

Aufgabe 3.1 Sensorgruppen vergleichen

Das Bitmuster der Variablen `bySensorgruppe1` soll mit Hilfe des **XOR**-Operanten mit dem Bitmuster der Variablen `bySensorgruppe2` verglichen werden. Bei Abweichungen zeigt die Variable `byErgebnis` dies an.

Wenn Sie mit e!COCKPIT oder I/O-Pro arbeiten, **konfigurieren Sie** die Steuerung, z. B. mit 2x8DI 750-430 und 1x8DO 750-530, geben Sie den Code ein und **analysieren Sie** das Programm mit der PC-Simulation. `%IB1` ist die IEC-Adresse des Eingangsbytes 1, `%QB0` die des Ausgangsbytes 0. Schalten Sie die Darstellung der Werte um, wie dies im Folgenden beschrieben ist, um die verschiedenen Darstellungen von Variablenwerten kennen zu lernen. Die Adressen können Sie der Steuerungskonfiguration entnehmen. Lassen Sie die Steuerungskonfiguration weg, wenn Sie mit CODESYS V3 arbeiten.

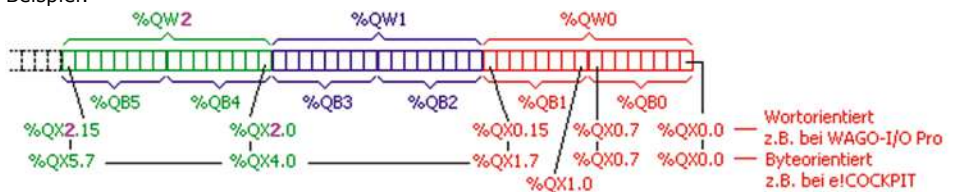
```
PROGRAM PLC_PRG
VAR
  bySensorgruppe1 AT %IB?:BYTE;
  bySensorgruppe2 AT %IB?:BYTE;
  byErgebnis AT %QB0:BYTE;
END_VAR
byErgebnis:= bySensorgruppe1 XOR bySensorgruppe2;
```

Alle Bits der Variablen `byErgebnis` sind FALSE, wenn beide Sensorgruppen den gleichen Wert haben.

Beachten Sie die **Speicherorganisation**, sie ist vom Zielsystem abhängig.

Speicher-
organisation

Beispiel:



Darstellung der Werte und Codierung

Binärcode: Es verdoppelt sich die Wertigkeit der Bits von rechts nach links.

Aktivieren Sie die Simulation, loggen Sie ein und starten Sie die Abarbeitung des Programms. Sie können die Darstellung im Editor umschalten, wie im Bild unten gezeigt wird.



In CoDeSys V2.3 Test und Darstellung, Aufgabe 3.1

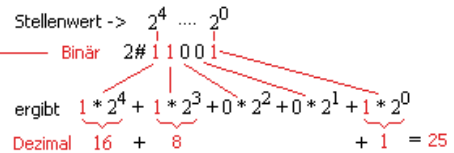
Binärcode
2#...

CoDeSys - [PLC_PRG (PRG-ST)]

0001	bySensorgruppe1 (%IB0) = 2#00011001
0002	bySensorgruppe2 (%IB1) = 2#10110010
0003	byErgebnis (%QB0) = 2#10101011
0004	
0005	
0006	

Markieren, rechte Maustaste klicken →

- Hexadezimal
- Binär
- Dezimal



In e!COCKPIT Test und Darstellung, Aufgabe 3.1

2. Appl. simulieren

PROGRAMMIERFUNKTIONEN

DEBUG 1.

3. Start

4. Einstellungen

6. Schreiben

5. Eingeben

Ausdruck	Datentyp	Wert	Vorbereiteter W...	A
bySensorgruppe1	BYTE	2#00011001	2#10010101	%IB2
bySensorgruppe2	BYTE	2#10110010		%IB3
byErgebnis	BYTE	2#10101011		%QB0

Zahlendarstellung Binär

Ablaufkontrolle

1 | .is 2#10101011 := bySensorgruppe1 2#00011001 XOR bySensorgruppe2 2#10110010 ;



In CODESYS V3 Demo Test und Darstellung, Aufgabe 3.1

3A1.project* - CODESYS

1. Simulation, dann Einloggen

2. Start, Einstellungen- Darstellung- Binär

3.

byErgebnis 2#10101011 := bySensorgruppe1

Die Simulation ist aktiviert und gestartet über Menü Online

LÄUFT SIMULATI Programm geladen

Ausdruck	Datentyp	Wert	Vorbereiteter V
bySensorgruppe1	BYTE	2#00011001	2#10010101
bySensorgruppe2	BYTE	2#10110010	Eingeben, dann [Strg] + [F7]
byErgebnis	BYTE	2#10101011	

Sedezimalen(Hex)-Code

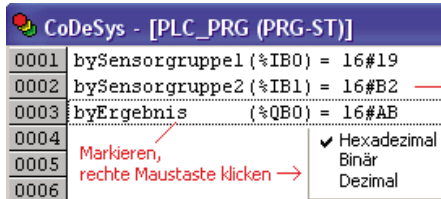
Um vielstellige binärcodierte Zahlen leichter lesen zu können, werden sie oft im Sedezimalen-(Hex)-Code dargestellt. Der Sedezimalcode kennt 16 Zeichen, 0, 1, 2 ... 9, A, B, ... F (A steht für 10 ... F für 15).

Es können dadurch vier Stellen zu einem Zeichen zusammengefasst werden.



In CoDeSys V2.3 Test und Darstellung, Aufgabe 3.1

Hexcode
16#...



$$2\# \overbrace{1011}^B \overbrace{0010}^2$$

$$16\# \overbrace{B}^{11} \overbrace{2}^{2} = 11 \cdot 16^1 + 2 \cdot 16^0 = 178$$



In e!COCKPIT oder CODESYS V3 Demo Test und Darstellung, Aufgabe 3.1



Übung 3.1 Zahlendarstellung

BYTE

Die Werte der Variablen bySensorgruppe1 (siehe oben) sollen unterschiedlich dargestellt werden.

Füllen Sie die Tabelle aus.

Beispiele:

binär	hexadezimal	dezimal
2#1001_0101		
	16#A2	
		19

Steht das Bitmuster im Vordergrund, so sollte die binäre oder die hexadezimal Darstellung gewählt werden.

Aufgabe 3.2 Maske

Maske

WORD

Initialwert

Nur die Bits 0 und 8 ... 11 vom %IWO (Eingangswort 0, dies ist ein Speicherbereich des PAE) sollen die gleichen Bits vom %QW0 steuern. Die restlichen Bits werden mit Hilfe einer "Maske" ausmaskiert.

Der Variablen wMaske wird ein **Initialwert** zugewiesen. Nach einem Neustart nimmt die Variable dadurch diesen Wert an.

Vollziehen Sie das Beispiel nach. Sie können auch 16#0F01 als Initialisierungswert für wMaske eingeben.

```

VAR
  wIn AT %IWO:WORD;
  wMaske:WORD:= 2#0000_1111_0000_0001;
  wOut AT %QWO:WORD;
END_VAR
wOut := wIn AND wMaske;
    
```

Bit 11...Bit 8 ... Bit 0
Initialisierung der Variable



In CoDeSys V2.3 Test, Aufgabe 3.2

The screenshot shows two windows in CoDeSys V2.3. The left window, titled 'PLC_PRG (PRG-ST)', contains the following ladder logic program:

```

0001  wIn (%IWO) = 2#1110000000000001
0002  wMaske = 2#0000111100000001
-----
0003  wOut (%QWO) = 2#0000000000000001
0004
0005      oder Darstellung in HEX
0006      wIn (%IWO) = 16#E001
0007      wMaske = 16#0F01
0008      wOut (%QWO) = 16#0001
0009
nnnn
0001  wOut := wIn AND wMaske;
    
```

The right window, titled 'Steuerungskonfiguration', shows a hardware rack configuration for a 'K-Bus[FIX]'. It lists several modules with their addresses and configurations:

- 0750-0430 8 DI 24 V DC 3. (AT %IX0.0: BOOL;)
- 0750-0430 8 DI 24 V DC 3. (AT %IX0.8: BOOL;)
- 0750-0430 8 DI 24 V DC 3. (AT %IX0.13: BOOL;)
- 0750-0430 8 DI 24 V DC 3. (AT %IX0.14: BOOL;)
- 0750-0430 8 DI 24 V DC 3. (AT %IX0.15: BOOL;)
- 0750-0530 8 DO 24 V DC 0. (AT %QX0.0: BOOL;)

Red arrows point from the binary and hexadecimal values in the PLC program to the corresponding input and output modules in the hardware configuration.



In e!COCKPIT Test, Aufgabe 3.2

1. Wählen Sie nach dem Start der Simulation im Menü DEBUG in der Programmstruktur die Geräteansicht.
2. Markieren Sie die Eingangsklemme, schreiben Sie einen Wert, achten Sie auf die Adresse.
3. Beurteilen Sie die Werte der Ausgangsklemme.

The screenshot shows the 'Gerätestruktur' (Device Structure) window in e!COCKPIT. The left pane shows a tree view with 'Steuerungen' expanded to show 'Steuerung' and its channels '1: _16DI_24_VDC_' and '2: _16DO_24_VDC_'. The right pane shows the 'Netzwerk/Geräte' (Network/Devices) table in 'Tabellenansicht' (Table View).

Position	Bezeichnung	Artikelnummer	Adres
1	_16DI_24_VDC_3ms	0750-1405	
2	_16DO_24_VDC_0_5A	0750-1504	

Below the table, a warning message states: 'Der Bus läuft nicht. Die angezeigten Werte sind evtl. nicht aktuell.' (The bus is not running. The displayed values may not be current.)

The 'Lokalbus E/A-Abbild' (Local Bus I/O Mapping) table shows the current values for the output channels:

Variable	Kanal	Adresse	Typ	Aktueller Wert
_OUT		%QW0	WORD	2#0000000000000001
_OUT		%QX0.0	BOOL	TRUE
_OUT		%QX0.1	BOOL	FALSE

Red boxes and arrows in the original image highlight the 'Geräteansicht' menu item, the selected input channel '1', and the 'TRUE' value for the output variable.



In CODESYS V3 Demo Test, Aufgabe 3.2

Testen Sie Ihr Programm in der Programmansicht (siehe Aufgabe 3.1), da keine Gerätekonfiguration möglich ist.

Beachten Sie:

Die Datentypen **BOOL**, **BYTE**, **WORD**, **DWORD** werden dann benutzt, wenn das Bitmuster im Vordergrund steht. Der Wert der Variablen sollte daher binär, also 2#..., oder sedezimal, also 16#..., eingegeben werden.

3.2 Datentypen für ganze Zahlen

Bei Rechenoperationen steht das Bitmuster nicht im Vordergrund. Für Rechenoperationen mit ganzen Zahlen werden folgende Datentypen gewählt:

- INT – **INT** (16Bit-Integer) $2^{16} = 65536$ Zahlen mit der Festlegung $-32768...32767$ oder wenn nötig
- DINT – **DINT** (32Bit-Double Integer) Wertebereich = $-2.147.483.648...2.147.483.647$.
- LINT – **LINT** (64Bit-Integer) in CODESYS V3..

MSB Das hochwertigste Bit (**MSB**-most significant bit) ist das **Vorzeichenbit**.

Beispiel: **0**000_0000_0000_0101 = 5; **1**111_1111_1111_1011 = -5

Soll die Zahl - 5 dargestellt werden, so bildet der Controller das **2er-Komplement** von 5, das heißt, er bildet das Komplement (Negation, NOT)

5 = 0000_0000_0000_0101 => 1111_1111_1111_1010
und dann wird 1 addiert => 1111_1111_1111_1011 = -5

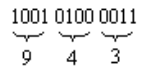
Weitere Datentypen für ganze Zahlen:

- SINT – **SINT** (8 Bit-Integer) klein, engl. *short* $2^8 = 255$ Zahlen mit der Festlegung $-128...127$.
- USINT – **USINT** (8 Bit-Integer) vorzeichenlos, engl. *unsigned* Wertebereich = $0...255$.
- UINT – **UINT** (16 Bit-Integer) Wertebereich = $0...65535$.
- UDINT – **UDINT** (32 Bit-Integer) $2^{32} = 4294967296$ Zahlen Wertebereich = $0...4294967295$.
- ULINT – **ULINT** (64 Bit-Integer) in CODESYS V3..

Das jeweilige Präfix, das Sie für die Variablennamen verwenden sollten, können Sie im Anhang: Begriffe unter Datentypen finden.

BCD Zahlen können auch **BCD**-codiert dargestellt werden (bei S5-SPSn).

(Packed -> 4 Bits pro Dezimalziffer): Beispiel: 943



3.3 Datentyp für rationale Zahlen

REAL Für Rechenoperationen mit Gleitkommazahlen (REAL-Zahlen) wird der Datentyp **REAL** (32-Bit Gleitkomma-Zahl) oder LREAL (64-Bit Gleitkomma-Zahl) gewählt. Die Wertebereiche sind vom verwendeten Zielsystem abhängig, benutzen Sie die jeweilige Hilfe in Ihrem System.

Beispiele:

0.2; -314.06; 3.5e+10 (der Exponent muss ganzzahlig sein)

Beachten Sie:

Geben Sie kein Komma, sondern einen Punkt ein.

Vorsicht bei **Vergleichsoperationen** auf gleich (Bild rechts). Das Ergebnis des Vergleichsausdrucks ist vom Datentyp BOOL und kann der Variablen xVar zugewiesen werden.

Zum Beispiel kann 1/10 binär nicht genau dargestellt werden. Sie finden auf **InfoClick** einen Link -Format des Datentyps REAL-.



Vergleichsoperator

3.4 Datentypen für Zeiten

Für Zeitfunktionen gibt es die Datentypen:

1. **DATE** (16 Bit), der Wert in den 16 Bits entspricht der Anzahl der Tage seit 01.01.1990.
Beispiele: D#1990-01-01 (=16#0000), D#2168-12-31 (=16#FF62).
2. **TIME** = Zeitdauer (32 Bit), der Wert der 32 Bits wird mit Vorzeichen abgelegt.
Beispiele: T#24d20h31m23s647ms (=16#7FFF_FFFF), T#-24d20h31m23s648ms (=16#8000_0000). Siehe Kapitel 9.

TIME,

- DATE,
TOD
- TIME_OF_DAY** = Tageszeit (32 Bit), der Wert der 32 Bits enthält die Anzahl der Millisekunden seit Tagesbeginn.
Beispiele: TOD#00:00:00:00 (=16#0000_0000) bis TOD#23:59:59.999 (=16#0526_5BFF)
 - DATE_AND_TIME** = Datum und Uhrzeit, es ist ein zusammengesetzter Datentyp.
Beispiel: DT#2089-12-31-23:59:59.999. Eine Übung zu den Datentypen für Zeiten finden Sie im Kapitel 7.

3.5 Datentypenumwandlung

Mit Hilfe von IEC-Operatoren zur Datentypenumwandlung wie `WORD_TO_INT()`; `INT_TO_WORD()`; `BYTE_TO_BOOL()` ... können Datentypen umgewandelt werden. In CODESYS V3 müssen Sie den Eingangstyp nicht angeben, z.B. `TO_INT()`; `TO_BOOL()` ... Bei einigen Compilern müssen Datentypenumwandlungen von z.B. `INT_TO_REAL()` oder `BYTE_TO_WORD()` usw. nicht explizit angegeben werden. Es wird eine implizierte Datentypenumwandlung durchgeführt.
 Siehe auch CODESYS-Menü Hilfe-> Suchen... Typkonversionsoperatoren.

Aufgabe 3.3 Typenumwandlung und Vergleichsoperatoren

a) **Untersuchen Sie** die Funktion des Programms.

xx_TO_xx

```
PROGRAM PLC_PRG
(*2 aus 3, mit Temperaturschalter Schließer und Anzeige*)
VAR
  xB1 AT %IX2.0:BOOL; xB2 AT %IX2.1:BOOL; xB3 AT %IX2.2:BOOL;
  xP1 AT %QX0.1:BOOL; (*Anzeige*)
END_VAR
xP1:= BOOL_TO_USINT(xB1)+ BOOL_TO_USINT(xB2)+ BOOL_TO_USINT(xB3) >= 2;
```

Vergleichs-
operator

Das Ergebnis des Vergleichsausdrucks ist vom Datentyp BOOL und kann der Variablen xP1 zugewiesen werden.

Vergleichen Sie mit der Übung 2.3. Das Programm hat die Funktion

b) Entfernen Sie das Zeichen > vom Vergleichsoperator >= und **untersuchen Sie** die Funktion.

Ergebnis:

Nur wenn

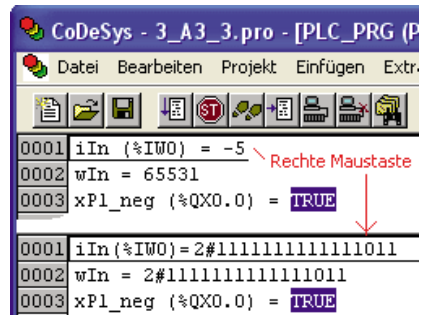
Aufgabe 3.4 Bitmuster und Wert

Untersuchen Sie die Funktion des Programms, lassen Sie die Variablenwerte dezimal als auch binär darstellen. Beachten Sie die Adressierung in der Steuerungskonfiguration.



```
PROGRAM PLC_PRG
(*Autor: ???, Version: 1.0*)
VAR
  iIn AT %IW0:INT; (*eingeben*)
  wIn:WORD; (*beobachten*)
  xP1_neg AT %QX0.0:BOOL; (*ist negativ*)
END_VAR
wIn:=INT_TO_WORD(iIn);
(*iIn positiv oder negativ*)
(*ausmaskieren*)
xP1_neg:= WORD_TO_BOOL(wIn AND 16#8000);
```

In CoDeSys V2.3, Test, Aufgabe 3.4





In e!COCKPIT oder CODESYS V3 Demo Test, Aufgabe 3.4

Wählen Sie nach dem Start der Simulation im Menü DEBUG–Start und Einstellungen Dezimal oder Binär. Überprüfen Sie die Variablenwerte.

Anmerkung:

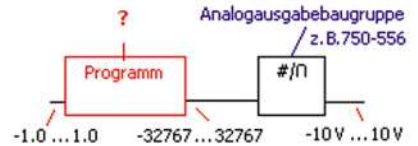
Da iIn nicht mit AND verknüpft werden kann, um das Vorzeichen auszumaskieren, wird die Datentypenumwandlungsfunktion INT_TO_WORD verwendet.
Um festzustellen, dass iIn negativ ist, könnte auch ein Vergleichsoperator verwendet werden. Wie würde die Anweisung aussehen?

xPl_neg:=

Aufgabe 3.5 Analogwertverarbeitung 1

An der Analogausgabebaugruppe ist der Analogeingang -10 V...10 V eines Frequenzumrichters zur Drehfrequenzsteuerung angeschlossen.

Die Baugruppe wandelt die Zahl -32767...32767 im Speicher %QW0 in eine Ausgangsspannung von -10 V...10 V um.
Die Adresse, hier %QW0, ist von der Steuerungskonfiguration abhängig.



Analysieren Sie das Programm, **füllen Sie** die Tabelle aus und beantworten Sie die Fragen. Übernehmen Sie die Adressen aus der Steuerungskonfiguration.

```
PROGRAM PLC_PRG
(*Zum Test Wert von rIn verändern*)
(*Wandelt -1...1 in -32767...32767*)
VAR
  rIn:REAL; (*-1.0 ... 1.0*)
  iOut AT %QW0:INT;
  wOut:WORD;
  xPl_neg AT %QX2.0:BOOL;
END_VAR

iOut:= REAL_TO_INT(rIn * 32767.0);
wOut:= INT_TO_WORD(iOut);
(*Anzeige:Wert ist negativ*)
xPl_neg:=WORD_TO_BOOL(wOut AND #8000);
```

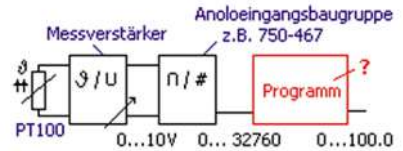
rIn	iOut	wOut	xPl_neg
0.25	8192	16#	FALSE
0.5	16#
0.75	16#
1.0	16#
-0.25	16#

Welche Aufgabe übernimmt der Programmcode in der

- Zeile 1 im Anweisungsteil?
- Zeile 2 im Anweisungsteil?
- Zeile 3 im Anweisungsteil?

Übung 3.2 Analogwertverarbeitung, Skalieren

An der Analogeingabebaugruppe ist zur Temperaturmessung über einen Messverstärker ein temperaturabhängiger Widerstand angeschlossen. Der Messverstärker wandelt die Widerstandsänderung des PT100 bei 0...100 °C in eine Spannung 0...10 V um.



Die Analogeingabebaugruppe wandelt die 0...10 V in eine Zahl 0...32760 um und legt diese alle 2 ms in den Speicher ab.

Das zu erstellende Programm soll die Zahl im %IWx in den Wert 0...100.0 umsetzen.

Geben Sie beim Testen des Programms die Zahl 0...32760 vor, z. B. 16380 ergibt 50 (50,0 °C) als Ergebnis.

Testen Sie das Programm.

Die Adresse des Speicherplatzes können Sie der Steuerungskonfiguration entnehmen.

Anmerkung:

Sie könnten auch die AI-Klemme 750-461 verwenden, der Messverstärker könnte dann entfallen.



In CoDeSys V2.3 Test, Übung 3.2



In e!COCKPIT Test, Übung 3.2

Ausdruck	Datentyp	Wert	Vorbereiteter Wert	Adresse	Kommentar
iTemp_in	INT	32760	16380	%IW1	
rTemp_out	REAL	100			

Falls Sie einen Controller mit den entsprechenden Klemmen haben, **übertragen Sie** Ihr getestetes Programm in den Controller.



In CODESYS V3 Demo Test, Übung 3.2

Hier ist keine I/O-Konfiguration möglich, Sie können Ihr Programm auch ohne I/O-Baugruppen testen.

3.6 Zusammengesetzte Datentypen

Zusammengesetzte Datentypen basieren auf elementaren Datentypen, wie BOOL...DWORD, ganzzahlige Datentypen USINT...DINT, Fließpunktzahlen REAL, LREAL und TIME.

STRING

1. **DATE_AND_TIME**, siehe oben Datentyp für Zeiten.
2. **STRING**, z. B. `sOut.STRING:= 'Palette ist angekommen';`.
3. **STRUCT**, es ist eine Zusammenstellung verschiedener Variablen, siehe dazu Kapitel 7.
4. **Aufzählungstyp**, er besteht aus einer Menge von String-Konstanten, siehe dazu Kapitel 7.
5. **ARRAY**, es sind **Feldvariablen**, diese können über einen Index angesprochen werden. Die Variablen müssen vom gleichen Datentyp sein.

3.6.1 Feldvariable – ARRAY

ARRAY

Mit Feldvariablen (Feld engl. *array*) können Sie mehrere Variablen vom gleichen Datentyp und Namen über einen Index ansprechen. Bei der Deklaration können die Variablen **initialisiert** werden, das heißt, die Variablen werden beim Neustart mit dem deklarierten Anfangswert beschrieben. Weitere Aufgaben finden Sie ab Kapitel 5.

Aufgabe 3.6 Ein- und zweidimensionale Feldvariable

Vollziehen Sie die Beispiele nach.

Eindimensionale Feldvariable

Ein Antrieb soll 5 Positionen anfahren; die Positionen werden in einer eindimensionalen Feldvariablen gespeichert.



In CoDeSys V2.3 Variable initialisieren und lesen, Aufgabe 3.6

Initialisierung

```

PLC_PRG (PRG-ST)
0002 VAR
0003     rPosition: ARRAY[0..4] OF REAL:= -10.5, 20.2, 35.3, 40.0, 55.5;
0004     rAnfangsposition, rEndposition: REAL;
0005 END_VAR
0006
0001 (*Werte aus der Feldvariable auslesen*)
0002 rAnfangsposition:= rPosition[0];(*Wert = .....*)
0003 rEndposition:= rPosition[4];(*Wert = .....*)

```